

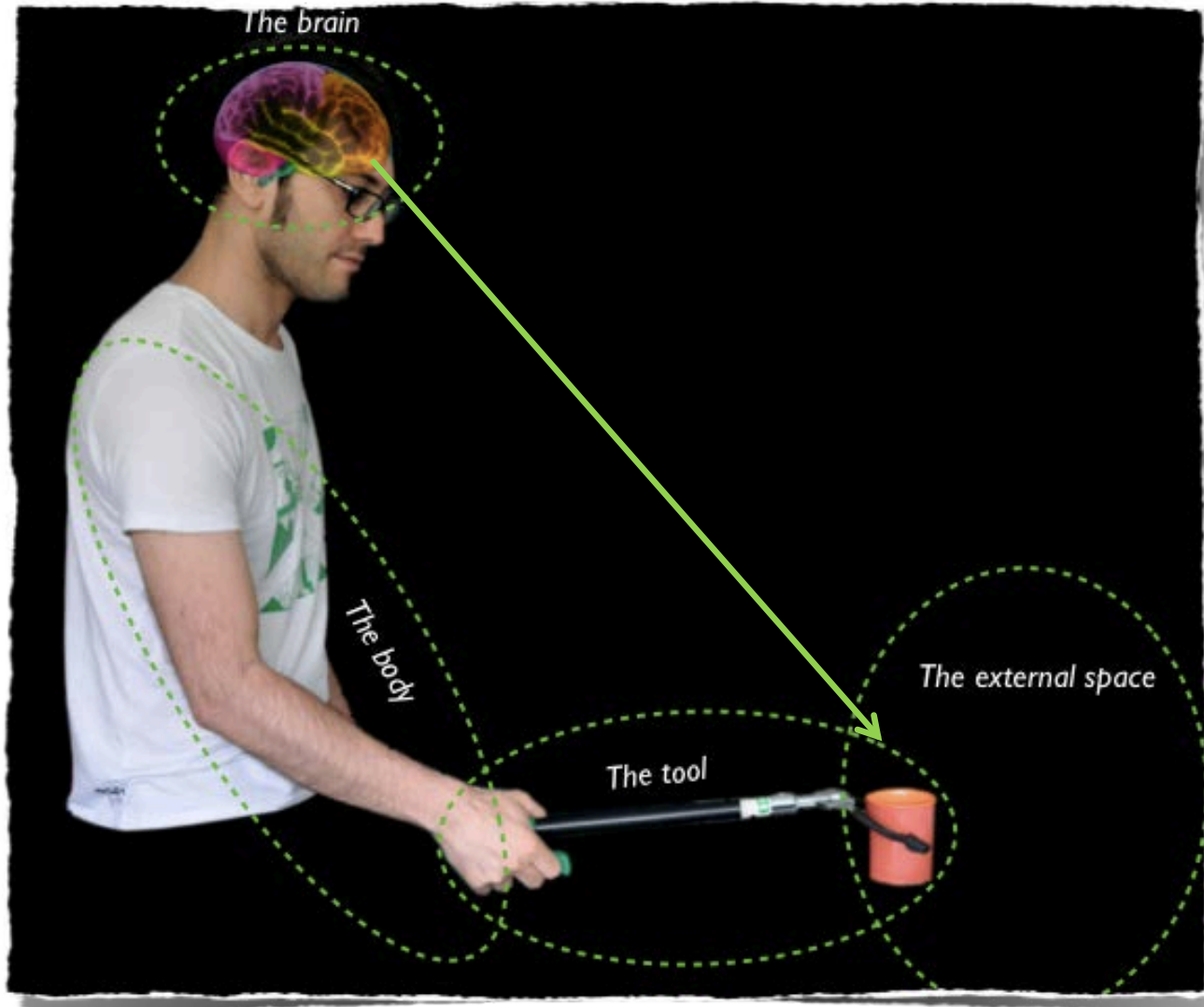
Alessandro Farnè

Directeur Plateforme **Neuro**  **Immersion**

Coresponsable avec E. Klinger du programme transversal
« Systèmes Interactifs pour la Participation et l'Autonomie » de l'IFR-Handicap

Centre de Recherche en Neurosciences de Lyon
Integrative Multisensory Perception Action & Cognition Team

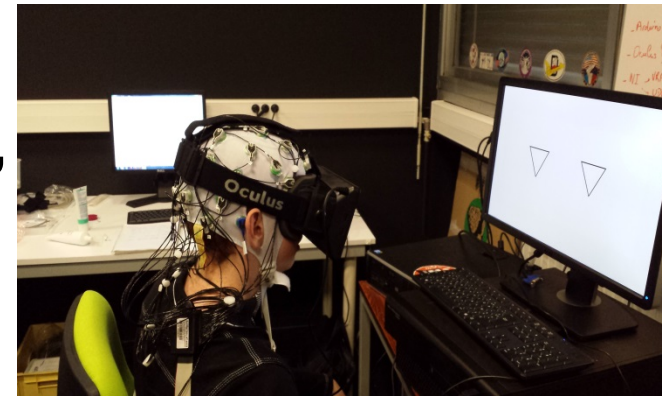
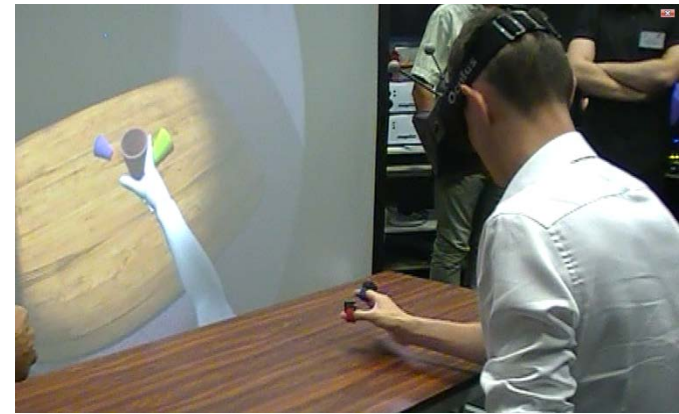
Apprentissage et maîtrise des systèmes interactifs: étapes développementales, mécanismes cérébraux, déficits et remédiation



Déficiences multisensorielles (toucher, vision, audition) et contrôle moteur

Méthodologies:

Outils classiques des Neurosciences
(Comportement, Cinématiques, EEG, TMS,
EyeTracking) associés à la

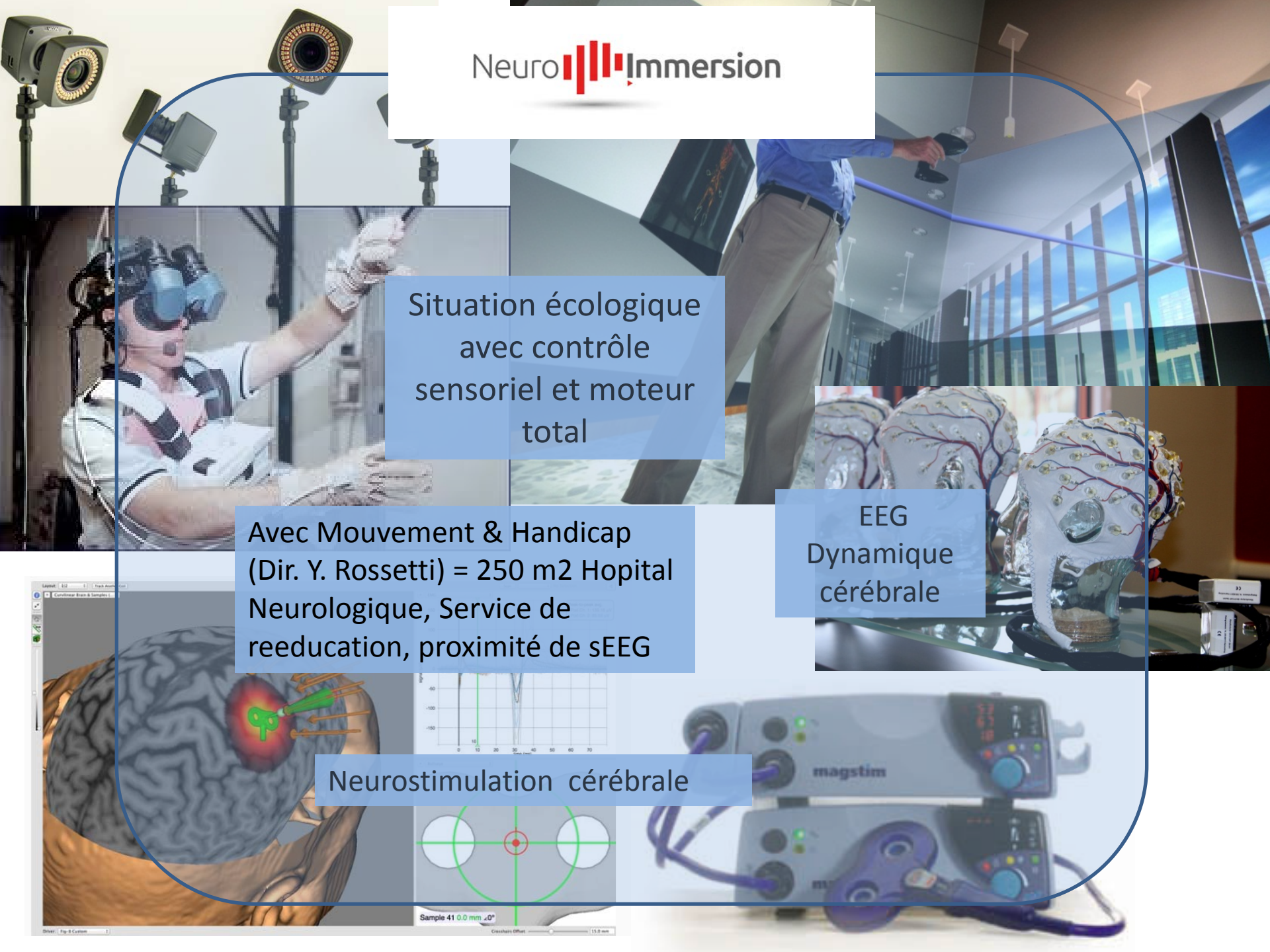


Situation écologique
avec contrôle
sensoriel et moteur
total

Avec Mouvement & Handicap
(Dir. Y. Rossetti) = 250 m2 Hopital
Neurologique, Service de
reeducation, proximité de sEEG

EEG
Dynamique
cérébrale

Neurostimulation cérébrale



Atelier 3:

Auberge Véronique - Robotics Social Touch

Arnaud Sabine - La surdité en conflit : implant cochléaire

Bensafi Moustafa – déficit olfactif et vieillissement

Clerc Maureen - Comm et contrôle environ pour des déficits moteurs

De Graff Jozina - Retours sensoriels pour mobilisation membre fantôme

Graff Christian - AdViS (Adaptive Visual Substitution)

Norena Arnaud – Réhabilitation auditive

Sarlegna Fabrice – Réadaptation sensorielle par suppléance

Danna Jeremy - Sonification du mouvement

Rossetti Yves – Adaptations, transfert intersensoriel, thérapeutiques

Atelier 2:

Bueno Marie-Ange - Dispositifs sensoriels pour r ducation motrice

Milleville Isabelle - Interaction entre l'humain et le robot humanoïde

Pouydebat Emmanuelle – Biomécanique de la prehension

Atelier 1:

Dao Tien Tuan - Connected Rehabilitation Systems for E-Health

Istrate Dan - systèmes de capteurs, objets biomédicaux connectés

Noury Norbert - Actim trie du sujet fragile